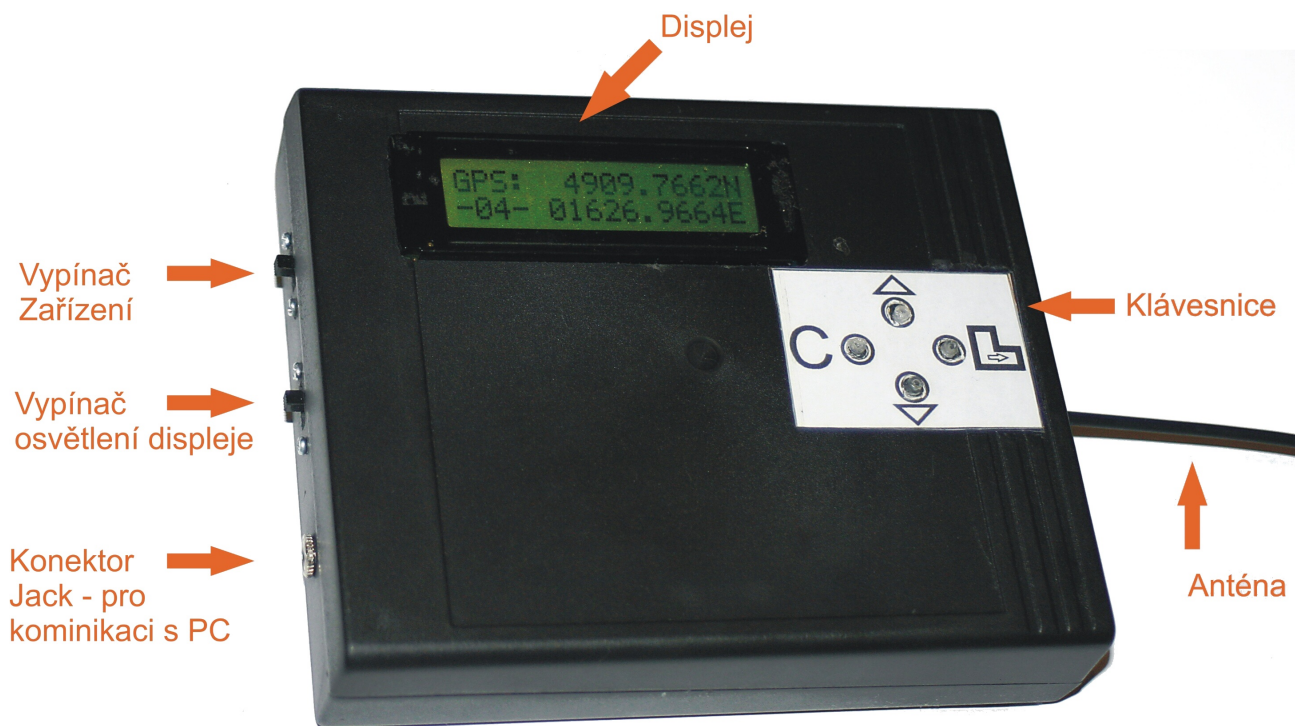


Sensorický modul GPS pro mobilní robot



Apollo ID: 22694
Datum: 22.4.2007
Typ produktu: G - funkční vzorek
Autoři: Ing. Vlachý, Ing. Grepl

Popis a technické parametry

Zarizeni urcene pro satelitni navigaci robotu vyvijenyh v ramci UMTMB. Zarizeni je kompatibilni se stávajícími systémy řízení robotu, které by se daly popsat jako strukturované systémy řízení s master/slave architekturou. Úlohou zarizení (navigacního modulu) je poskytovat navigacní data nadrazenému pocítaci - master jednotce, která je již nezávisle zpracuje. Je zaručeno ověření validity dat a úsporný provoz, vzhledem k omezeným energetickým zdrojům mobilních robotu.

Vazba na projekt

MSM0021630518 Simulační modelování mechatronických soustav

Umístění

ÚMTMB, FSI, A2/619

Kontaktní osoba
Ing. R. Grepl, PhD.

Ing. Robert Grepl, Ph.D.